



M.I. Erick Alejandro González Barbosa
Profesor Investigador Titular A
Perfil PROMEP a partir de Junio del 2013
Licenciatura en Ingeniería Electromecánica
Tel. (462) 60 67 900 ext. 130

El M.I. Erick Alejandro González Barbosa nació Guanajuato Gto. México, en 1982. Obtuvo el título de Licenciatura en Ingeniero Mecánico en el año 2006 y el grado de Maestro en Ingeniería Mecánica con especialidad en Diseño Mecánico en el 2008 ambos por parte de la Universidad de Guanajuato. Estudios de Doctorado en Ingeniería Mecánica, en el área de Diseño Mecánico en combinación con Mecatrónica del año 2009 al 2012, DICIS, UG. Titulación pendiente.

Actualmente es docente adscrito a la Coordinación de Ingeniería Electromecánica del Instituto Tecnológico Superior de Irapuato. Obtuvo el perfil deseable PROMEP en el año 2013. Dentro de los principales intereses de investigación se encuentra el análisis y diseño de sistemas electromecánicos y mecatrónicos.

Líneas de generación y aplicación del conocimiento

Análisis y síntesis de Sistemas Mecánicos

Publicaciones en revistas

1. M. A. González-Palacios, E. A. González- Barbosa and L. A. Aguilera-Cortés. "A *SIMULATION SOFTWARE ON SERIAL MANIPULATORS*". Engineering with Computers, ed. Springer. January 2013, Volume 29, [Issue 1](#), pp 87-94. ISSN: 0177-0667.
2. José-Joel Gonzalez-Barbosa, Juan-Bautista Hurtado-Ramos, Francisco-Javier Ornelas-Rodríguez, Angel Iván García, Gerardo Atanacio-Jiménez, Erick-Alejandro González-Barbosa. FUSIÓN DE DATOS DE UNA PLATAFORMA MULTISENORES. Revista Electrónica en Ingeniería Mecánica ISSN 1870-1264 © DMMITQ Vol. 20, pp. 1-11, JUNIO 2012, QUERÉTARO, MÉXICO.

Publicación en congresos internacionales

1. M. A. González-Palacios, E. A. González- Barbosa y L. A. Aguilera-Cortés. Publicación de artículo en congreso internacional IMECE organizado por ASME,

en el área de avances recientes en software, y con título “*SnAP: A Comprehensive Software Package for the Simulation of Serial Manipulators*”. Se logró la presentación del mismo durante la asistencia al congreso, realizado en la ciudad de Boston, Massachusetts, USA, del 31 de Oct. al 6 de Nov. del 2008. Artículo orientado a la síntesis, simulación, control y solución cinemática de manipuladores seriales.

2. M. A. González-Palacios, E. A. González- Barbosa y L. A. Aguilera-Cortés. Asistencia y participación a la conferencia técnica internacional del ASME District E denominada: Early Career Technical Conference (ECTC), con el artículo: “*An Interactive Software Package for the Simulation of Serial Manipulators*”, durante los días 17 y 18 de Abril del 2009, en Arlington, Texas, USA. Artículo orientado a la interface gráfica y dispositivos de control utilizados en la comunicación PC-Prototipo serial.

3. M. A. González-Palacios, E. A. González- Barbosa & L. A. Aguilera-Cortés. Publicación de artículo y presentación del mismo en el congreso internacional organizado por ASME- IDETC/CIE, en el área de manipuladores espaciales “*A Novel Numerical Method to Solve the Inverse Kinematics of 3R Manipulators*”. Washington USA, del 28 al 31 Agosto del 2011.

4. Ángel-Iván García-Moreno, José-Joel González-Barbosa, Francisco-Javier Ornelas-Rodríguez, Juan-Bautista Hurtado-Ramos, Alfonso Ramírez-Pedraza, and Erick-Alejandro González-Barbosa. Automatic 3D City Reconstruction Platform Using a LIDAR and DGPS, Ildar Batyrshin and Miguel González Mendoza (Eds.). Advances in Artificial Intelligence, 11th Mexican International Conference on Artificial Intelligence, MICAI 2012. San Luis Potosí, Mexico October 27–November 4, 2012. Proceedings, Part 1.

Publicación en congresos nacionales

1. Ledesma-Orozco E., Vidal-Lesso A., Cortés-Pérez A.R., Villalobos-Llamas G., González-Barbosa E.A., “*Análisis Teórico-Experimental y Simulación Numérica de la Flexión Inelástica*”, con referencia A4_105. Congreso SOMIM 2010 Monterrey Méx.

Formación de recursos humanos

1. Larrazabal Castañeda Luis Antonio, (2013), ANÁLISIS MICROMECAÍNICO DE UN ACELERÓMETRO BIAXIAL PIEZORESISTIVO FABRICADO EN TECNOLOGÍA MEMS, Tesis de Licenciatura, Coordinación de Ingeniería Electromecánica Instituto Tecnológico Superior de Irapuato.
2. Colaboración en la revisión de artículos para la revista *Computer Applications in Engineering Education* CAEE, editorial Wiley. Del año 2009 al 2011.
 - a. ID CAE-09-115: “Remote Laboratory for Marine Vehicles Experimentation” sometido a publicación para la revista en Nov. 2009.
 - b. ID CAE-10-136: “Design and implementation of intelligent systems with LEGO Mindstorms”, sometido a publicación en Nov. 2010.

- c. ID CAE-10-177: "PREOP: A Successful Approach to Introducing Robotics Into Introductory Computer Science Courses", sometido a publicación en Enero 2011.
 - d. ID CAE-10-153: "Java Software Platform for the Development of Advanced Robotic Virtual Laboratories", sometido a publicación en Feb. 2011.
3. Revisión de artículo DETC2011-47818 con título: "*Design of Non-Anthropomorphic Robotic Hands for Anthropomorphic Tasks*", para congreso ASME IDETC/CIE 2011, celebrado del 28 al 31 de Agosto del 2011.